

# Satellite en orbite circulaire et elliptique

## Questions de cours

1. K se situe à l'extérieur

de la Terre. D'après le théorème de Gauss appliqué au champ gravitationnel terrestre :

$$\oint \vec{g} \cdot d\vec{s} = -4\pi GM$$

$$4\pi r^2 \vec{g}(r) \text{ soit}$$

est le même

que si M était ponctuelle située en T.

2. Force d'attraction gravitationnelle de T sur K :

$$\vec{f} = -\frac{GMm}{r^2} \frac{\vec{TK}}{TK}$$

$$\text{avec } r = TK$$

D'après le cours, cette force dérive du potentiel

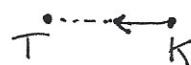
$$E_p = -\frac{GMm}{r}$$

$$\text{car } \vec{\text{grad}}_K \frac{1}{r} = -\frac{\vec{TK}}{TK^3}$$

3. La force est centrale.  $\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \wedge \vec{f}$  d'après le théorème du moment cinétique appliqués à K dans R<sub>geo</sub>. Or  $\vec{f} \parallel \vec{r}$  donc  $\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{0}$ , soit  $\vec{L} \text{ constant}$ .

4. Suivant les conditions initiales on a les types de trajectoires possibles :

- (i) • hyperbolique } trajectoires ouvertes
- (ii) • parabolique } trajectoires ouvertes
- (iii) • elliptique } trajectoire fermée
- (iv) • linéaire si  $\vec{v}(t=0) \parallel \vec{r}$



## Erreur de satellisation

5. orbite circulaire  $\rightarrow r = r_0 = \text{cste} \Rightarrow$  vitesse  $\vec{v}_0 = r_0 \dot{\theta} \vec{e}_\theta$   
 accélération  $\vec{a} = -r_0 \dot{\theta}^2 \vec{e}_r + r_0 \ddot{\theta} \vec{e}_\theta$

or, le moment cinétique est conservé  $\Rightarrow \vec{L} = \vec{r} \times m\vec{v}$

$$= m r_0^2 \dot{\theta} \vec{e}_r \times \vec{e}_\theta$$

$$\boxed{\vec{L} = m r_0^2 \dot{\theta} \vec{e}_z}$$

comme  $r_0$  est constante et  $\vec{L}$  également  $\Rightarrow \begin{cases} \dot{\theta} = \text{cste} \text{ et } v_0 = r_0 \dot{\theta} \\ \ddot{\theta} = 0 \text{ est constante} \end{cases}$

ainsi  $\boxed{\vec{v}_0 = v_0 \vec{e}_\theta}$  (en supposant  $\dot{\theta} > 0$ )

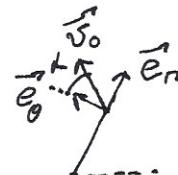
et

$$\boxed{\vec{a} = -\frac{v_0^2}{r_0} \vec{e}_r}$$

6. Appliquons le PFD à K dans R: la force est uniquement celle de gravitation:  $m\vec{a} = -\frac{GM}{r_0^2} m \vec{e}_r = -\frac{v_0^2}{r_0} \vec{e}_r$

d'où le résultat

$$\boxed{v_0 = \sqrt{\frac{GM}{r_0}}}$$



### 7. constante des aires:

la vitesse  $\vec{v}_0$  dans la base polaire s'écrit

$$\boxed{\vec{v}_0 = v_0 \begin{pmatrix} \sin \theta \\ \cos \theta \end{pmatrix}}$$

on a aussi  $\vec{v} = \begin{pmatrix} \dot{r} \\ r \dot{\theta} \end{pmatrix}$  et la constante des aires vaut  $\boxed{C = r^2 \dot{\theta}}$   
 d'après le cours

On calcule C au point K<sub>0</sub> pour lequel  $r = r_0$  et  $r \dot{\theta} = v_0 \cos \theta$

d'où

$$\boxed{C = r_0 v_0 \cos \theta}$$

### 8. en polaire:

$$\boxed{\vec{a} = (\ddot{r} - r \dot{\theta}^2) \vec{e}_r + (2\dot{r}\dot{\theta} + r \ddot{\theta}) \vec{e}_\theta}$$

d'après le cours.

9. comme  $r^2 \dot{\theta} = \text{cte} \Rightarrow \frac{d}{dt} r^2 \dot{\theta} = 0 = 2r\dot{r}\dot{\theta} + r^2 \ddot{\theta}$

d'où  $2\dot{r}\dot{\theta} + r\ddot{\theta} = 0 = a_\theta$

il y a uniquement le terme selon  $\vec{e}_r$ :  $\vec{a} = a_r \vec{e}_r$

$$\dot{\theta} = \frac{C}{r^2}$$

$$\frac{d}{dt} \frac{1}{r} = -\frac{1}{r^2} \frac{dr}{d\theta}$$

de plus,  $\ddot{r} = \frac{d^2 r}{dt^2} = \frac{d}{dt} \left( \dot{\theta} \frac{dr}{d\theta} \right) \stackrel{\downarrow}{=} \frac{d}{dt} \left( \frac{C}{r^2} \frac{dr}{d\theta} \right) \stackrel{\downarrow}{=} -C \frac{d}{dt} \left( \frac{d}{d\theta} \frac{1}{r} \right)$

$$= -C \dot{\theta} \frac{d}{d\theta} \left( \frac{d}{d\theta} \frac{1}{r} \right) = -\frac{C^2}{r^2} \frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{r}$$

et  $r\dot{\theta}^2 = r \left( \frac{C}{r^2} \right)^2 = \frac{C^2}{r^3}$

d'où

$$a_r = \ddot{r} - r\dot{\theta}^2 = -\frac{C^2}{r^2} \left[ \frac{1}{r} + \frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{r} \right]$$

## 10. PFD appliqué au satellite:

$$m \vec{a} = -\frac{GMm}{r^2} \vec{e}_r \Rightarrow -\frac{C^2}{r^2} \left[ \frac{1}{r} + \frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{r} \right] = -\frac{GM}{r^2}$$

comme  $1/r \neq 0$ , on a

$$\frac{d^2}{d\theta^2} \left( \frac{1}{r} \right) + \frac{1}{r} = \frac{GM}{C^2}$$

équation différentielle  
satisfait par  $1/r$ .

11. L'énoncé nous donne la solution:  $\frac{1}{r} = \frac{1}{p} (1 + e \cos \theta)$

[de plus, en  $K_0$  on a  $r=r_0$  et  $\theta=\theta_0$  soit  $\frac{1}{r_0} = \frac{1}{p} (1 + e \cos \theta_0)$ ]

Reportons la solution dans l'équation différentielle:

$$\frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{r} = \frac{d}{d\theta} \left( \frac{1}{p} (-e \sin \theta) \right) = -\frac{e}{p} \cos \theta \Rightarrow -\frac{e}{p} \cos \theta + \frac{1}{p} + \frac{e}{p} \cos \theta = \frac{GM}{C^2}$$

soit  $p = \frac{C^2}{GM} = \frac{r_0^2 v_0^2 \cos^2 d}{r_0 v_0^2} \xrightarrow{\text{d'après 7.}} \frac{r_0^2 v_0^2 \cos^2 d}{r_0 v_0^2} \xrightarrow{\text{d'après 6.}}$

finalement

$$p = r_0 \cos^2 d$$

Pour l'excentricité, il faut calculer la vitesse en  $K_0$  et faire apparaître  $\theta_0$  puis l'éliminer.

on a  $v_\theta = r\dot{\theta} = \frac{C}{r} \Rightarrow \frac{en K_0}{v_\theta} = \frac{C}{P}(1+e\cos\theta_0) = v_0 \cos d$

$$v_r = \dot{r} = \dot{\theta} \frac{dr}{d\theta} = \frac{C}{r^2} \frac{dr}{d\theta} = -C \frac{d}{d\theta} \frac{1}{r} = -\frac{C}{P}(-e\sin\theta)$$

$$\hookrightarrow en K_0 \Rightarrow \frac{C}{P} e\sin\theta_0 = v_0 \sin d$$

de plus  $\frac{C}{P} = \frac{r_0 v_0 \cos d}{r_0^2 \cos^2 d} = \frac{v_0}{\cos d}$  d'où les deux relations

$$\begin{cases} 1 + e\cos\theta_0 = \cos^2 d \\ e\sin\theta_0 = \sin d \cos d \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \text{on en déduit } e^2 \cos^2\theta_0 + e^2 \sin^2\theta_0 &= (\cos^2 d - 1)^2 + \sin^2 d \cos^2 d \\ \stackrel{||}{e^2} &= \cos^2 d - 2\cos^2 d + 1 + \cos^2 d (1 - \cos^2 d) \\ &= 1 - \cos^2 d = \sin^2 d \end{aligned}$$

d'où le résultat  $e = |\sin d|$

12. Périgée:  $\theta = 0 \Rightarrow \frac{1}{r_p} = \frac{1}{P}(1+e)$



soit  $r_p = \frac{r_0 \cos^2 d}{1 + |\sin d|}$

Apogée:  $\theta = \pi \Rightarrow \frac{1}{r_A} = \frac{1}{P}(1-e)$

soit  $r_A = \frac{r_0 \cos^2 d}{1 - |\sin d|}$

N.B.: on notera que l'énoncé du concours 2013 n'était pas correct puisqu'il supposait que  $\theta = 0$  pour  $K = K_0$  ce qui n'est pas possible.